

チーム名 S A N Z O U	団体名 福山大学
-------------------------	-----------------

応募書類は本選終了後、公開されます。個人情報を書かないでください。

***チーム名の由来**

このチームの名前の由来は、『西遊記』に出てくる『**玄奘三蔵法師**』から取ってきています。
なぜなら、私たちが通っている大学のある地域の名前は、「三蔵」というからです。

***チームの紹介**

私たちのチームは、主に電子・ロボット工学科1年生と情報工学科1年生と電子・電気工学科2年生の有志で結成されています。集まったのは、ものづくりやロボット・救命活動に興味や関心がある学生です。

私たちの通う福山大学では、「電気・電子工学科」を「電子・ロボット工学科」と名称変更しました。そのため、以前ではできなかったロボットに関する専門的な知識を学ぶことができるようになりました。そこで、地震など災害が多い日本で求められている救助用ロボットの知識を向上させたいと思い、今回のコンテストに参加することを決意しました。

***チームのアピールポイント**

【救助活動時のコンセプト】

私たちは初参加ということもあり、ロボットをできるだけシンプルな構造にして救助活動を安全かつ確実にこなせるようにしました。

【チームのコンセプト】

チーム名の由来となっている「西遊記」のようにチームメンバーとの結束力を高めて行きたいと思っています。

【ロボットのコンセプト】

- ・ 1号機：特殊ガレキ内のダミヤン救助用（救助活動の効率を上げるため）
公道上のガレキ除去用アーム
- ・ 2号機&3号機：汎用性を求めた機体
- ・ 全機：カメラ2台（上部、内部）による様々な角度からの安全性を向上させた探索&認識

チーム名	団体名
SANZOU	福山大学

***レスキュー活動上の特徴**（図などを使ってわかりやすく書いてください）

☆救命活動の流れ☆

```

graph TD
    A【ヘリテレでフィールドの状況を確認】 --> B【走行ルートを決定】
    B --> C【1号機 出動】
    C --> D【公道部分のガレキを除去しながら、特殊ガレキ内のダミヤンの救出に向かう。】
    D --> E【2号機 3号機 出動】
    E --> F【全機救命活動 開始】
    F --> G【救命活動終了機体から、各機 帰還。救助方法は、図参照。】
    G --> H【終了】
  
```

【指揮系統】

キャプテンを最高責任者とし、救命活動については基本的にオペレータの自己の判断に任す。または、キャプテンに報告し、指示を促す。

コントロール通信者は、キャプテンの指示及び各オペレーターからの要請により活動する。

【ダミヤンの識別】

眼の色とマークについては、カメラによる目視で確認する。音声は、マイクで拾い耳で確認する。

【特殊ガレキに対する対策】

特殊ガレキ専用機を作製し、それに対応させる。

【ガレキに対する対策】

1号機に除去用のバンパーを設置し、進行ルートを確保する。そして、2号機・3号機で確保された進行ルートを走行する。

チーム名 SANZOU		団体名 福山大学		
第 1 号機	ロボット名 (フリガナ) GOKUU (ゴクウ)	ロボットの構成		
		移動 1台	基地 0台	受動 0台

***ロボットの重要な機能** (箇条書きで2つ, 具体的に示してください)

- ・特殊ガレキ内のダミヤンの救出を想定したアーム。
- ・ロボットアーム上に取り付けられたカメラにより、視野が広く確保されている。

***ロボットの概要** (図などを使ってわかりやすく書いてください)

(ダミヤン救助のイメージ図)

チーム名 SANZOU		団体名 福山大学		
第 2 号機	ロボット名 (フリガナ) GOJOU (ゴジョウ)	ロボットの構成		
		移動 1台	基地 0台	受動 0台

***ロボットの重要な機能** (箇条書きで2つ, 具体的に示してください)

- ・両開きによる救助作業効率の向上。
- ・双腕アームでバランス良く物が持て、救助活動が容易になる。

***ロボットの概要** (図などを使ってわかりやすく書いてください)

1号機と同様のカメラ。

双腕アームによる安全な救助。

走行中の衝撃を緩和するためのシート

ダミヤン搬送時の転落防止柵。

右アームでガレキを除去。

左アームでダミヤンを抱え込むように搬送

- ・両開きのスロープによる作業範囲の拡大。
- ・ダミヤン収容時の壁

(ダミヤン救助のイメージ図)

チーム名 S A N Z O U		団体名 福山大学		
第 3 号機	ロボット名（フリガナ） H A K K A I （ハッカイ）	ロボットの構成		
		移動 1 台	基地 0 台	受動 0 台
<p>*ロボットの重要な機能（箇条書きで2つ，具体的に示してください）</p> <ul style="list-style-type: none"> ・ 2号機と同じ ・ 				
<p>*ロボットの概要（図などを使ってわかりやすく書いてください）</p> <p style="text-align: center;">移動ロボット 二号機と同じ</p>				