

とくふあい！

徳島大学ロボコンプロジェクト



堅実な機体と唯一無二な発想で、
親切でやさしい救助に挑みます！

1号機 AWA式式

昨年度から進化した機体。5軸アーム、シート機構とジャッキでの確実な救助を行う。

2号機 Equilibra

新機体。ボギー機構での階段走破、水平機構とベルトコンベアによる2階での救助を行う。

3号機 Karkinos

新技術への挑戦。4足歩行での救助を目指す。