

都工機械電気

大阪府立都島工業高校



「速やかな移動と確実な救助」をテーマにロボットを製作しました。
本選に出られなかった先輩の分まで頑張ります！

・ 1号機 「ハイペリオン」

本体の一部（バルンサー）の位置を変えることにより重心を変更して、階段を上り降りするときに機体を安定させます。

・ 2号機 「ファレノプシス」

角度を変えることができるクローラ機構を持たせ、がれきが散乱した床面での走破性能を高めました。