



Rescue Robot Contest -3

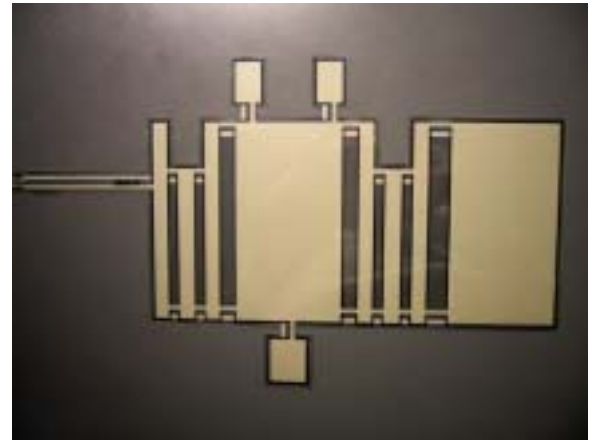
-レスキューロボットコンテスト-

センサ系

体の表面には「体表センサ」が、腕と脚の付け根には「引っ張り力センサ」が、体内には「加速度計」が装着されている。

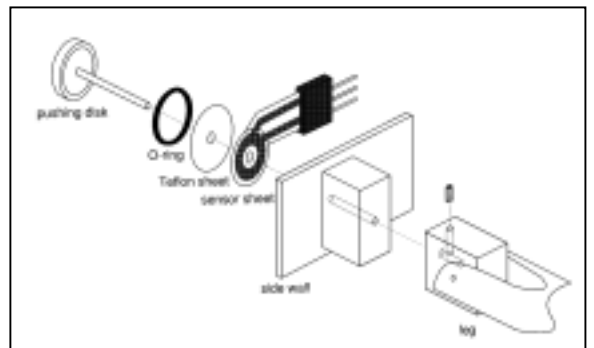
体表センサ

- ニッタ製 : 感圧センサシート
- 胴体表面押付力
: 抵抗変化として検出
- 検出力範囲 : ~ 2 k g f
- チャンネル : 1チャンネル



引っ張りセンサ

- ニッタ製 : 感圧センサシート
- 腕と脚の引っ張り力
: 付け根に装着
- 検出力範囲 : ~ 1 k g f
- チャンネル : 4チャンネル



加速度センサ

- マイクロストーン製 : 加速度計
- 衝撃や振動を検知
: 3軸同時計測
- 検出範囲 : ~ 10 G
- チャンネル : 3チャンネル

