

TPIP仕様比較

遠隔操作IPシステムボード「TPIP2 (Web掲載品)」と「TPIP (現行品)」のハードウェア比較表です。
 ボード構成は次の通りです。

Web掲載品：「TPIP2」=「SEB9512」+「SEB9516」

現行品：「TPIP」=「SEB9502」+「SEB9506」

仕様に差異がある箇所に網掛け(緑)させて頂きました。ご参考ください。

モータ制御ボード「TPIP2-SEB9512」 / 「TPIP - SEB9502」

No.	項目		Web掲載品 SEB9512 (TPIP2)	現行品 SEB9502 (TPIP)
1	CPU		SH7047(ルネサスSH2)	SH7046(ルネサスSH2)
2	外部入出力	RS-232C	3ch SI02 : 上位インターフェース SI03 : デバッグ回線、PI2との機能選択 SI04 : 汎用ポート	2ch SI02 : 上位インターフェース SI03 : デバッグ回線のみ なし
		CAN	1ch	なし
		モータ出力	1ch ・ DCモータPWM出力制御 ・ 連続電流10A、ピーク電流50A	
		サーボ用PWM出力	10ch ・ 5つのパルス出力を2系統で切替え ・ 1.5msec±0.5msec出力/20msec周期	
		パルス入力	2ch ・ A/B/Z相、CMOS入力 ・ PI2は、SI03との選択使用、機能選択はF/Wによる	1ch なし
		アナログ入力	8ch(0~5V) ・ 10bit分解能 1ch(0~20V) ・ バッテリモニタ用	4ch(0~5V) ・ 10bit分解能
		デジタル入出力	9ch(TTL) 入出力設定は、F/Wによる	8ch(TTL) 入出力設定は、F/Wによる
	デジタル/アナログ兼用入力	4ch(0~5V)	なし	
	カメラI/F	・ 3入力to1出力のカメラスイッチ ・ カメラ入力：3ch(NTSC)、5V又は12Vのカメラ用電源供給 ・ カメラ出力：1ch(NTSC)、上位(SEB9516)へ接続	・ カメラ出力：1ch(NTSC)、上位(SEB9506)へ接続	
4	その他機能	SI03/PI2切替スイッチ	2ポジションスライドスイッチ、2個 なし	
5	電源	電源入力	DC12V	
6	環境条件	動作時	0~50、20~80%RH	
7	外形寸法	製品外形	・ 本体基板 W : 105 × D : 84 [mm]	・ 本体基板 W : 130 × D : 100 [mm]
			・ コネクタ基板 W : 84 × D : 38.2 [mm]	なし なし

画像転送ボード「TPIP2-SEB9516」 / 「TPIP - SEB9506」

No.	項目		Web掲載品 SEB9516 (TPIP2)	現行品 SEB9506 (TPIP)
1	CPU		SH7763(ルネサスSH4)	SH7751R(ルネサスSH4)
2	メモリ	BOOT用ROM	FlashROM 512KByte (Socket)	
		APP用ROM	FlashROM 16MByte	FlashROM 4MByte
		SDRAM	DDR266 (133MHz) 128MByte	SDRAM 32MB
3	外部入出力	Video	NTSC、入力3Port (ビデオスイッチ3to1による選択) 出力1Port	NTSC入力1port、出力1port
		Audio	マイク入力 ×1 (ステレオ)	なし
			ヘッドホン出力 ×1 (ステレオ)	なし
			コントローラ AK4554 (旭化成)	なし
		Ethernet	10Base-T/100Base-TX、RJ-45 × 1Port	
RS-232	3Port ch1 : USBターゲット(miniB)、Linuxターミナル出力用 ch2 : 外部UART#2、RC-CNTボード(SEB9512) I/F ch3 : 外部UART#1、汎用RS-232、Dsub9P	2port ch1 : Linuxターミナル出力用 ch2 : 外部UART#2、RC-CNTボード(SEB9502)へ接続 なし		
	PC Card	TypeII ×1slot コントローラ R5C485 (リコー)、PCI接続		
5	電源	入力電源	DC5V : ロジック用メイン電源 DC12V : カメラ用電源	なし
6	環境条件	動作時	0~50、20~80%RH	
		保存時	-20~80、0~80%RH	
7	外形寸法	製品外形	W : 105 × D : 84 × H : 32 [mm]	W : 130 × D : 100 × H : 22 [mm]