



兵庫県立大学ロボット研究会

SHIRASAGI



六韜(リクトウ)

八起(ヤオキ)

「安全性」と「確実性」を！



二葉(フタバ)

四遠(シエン)



各機体が異なる「走行機構」と「救助機構」を持ち、
全機体が単独での識別・救出・搬送が可能！

全機体を与えられた行動を確実に遂行し、ダミヤン全体の救出を目指します。